

Réponses Série 3  
Espaces de Sobolev

**Exercice 1.**

Réponse :

- Facile de voir que  $\tilde{u} \in L^2(\mathbb{R}^n)$  et  $\|\tilde{u}\|_{L^2(\mathbb{R}^n)}^2 = 2\|u\|_{L^2(\mathbb{R}_+^n)}^2$ .
- Montrons que  $\tilde{u} \in H^1(\mathbb{R}^n)$  : soit  $\varphi \in D(\mathbb{R}^n)$ , alors

$$\begin{aligned} \langle D_i \tilde{u}, \varphi \rangle &= - \int_{\mathbb{R}^n} \tilde{u} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx, \quad (1 \leq i \leq n-1) \\ &= - \int_{\mathbb{R}_+^n} u(x', x_n) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx - \int_{\mathbb{R}_-^n} u(x', -x_n) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx \\ &= \int_{\mathbb{R}_+^n} \varphi \frac{\partial u}{\partial x_i}(x', x_n) dx + \int_{\mathbb{R}_-^n} \varphi \frac{\partial u}{\partial x_i}(x', -x_n) dx \quad \text{car } \tilde{u}(x', 0^+) = \tilde{u}(x', 0^-) \text{ sur } \mathbb{R}^{n-1} \end{aligned}$$

d'où

$$D_i \tilde{u}(x) = \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x_i}(x', x_n) & \text{si } x_n > 0 \\ \frac{\partial u}{\partial x_i}(x', -x_n) & \text{si } x_n < 0 \end{cases}$$

De même, on montre que

$$D_n \tilde{u}(x) = \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x_n}(x', x_n) & \text{si } x_n > 0 \\ -\frac{\partial u}{\partial x_n}(x', -x_n) & \text{si } x_n < 0 \end{cases}$$

donc  $D_i \tilde{u} \in L^2(\Omega)$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ ; et  $\|\nabla \tilde{u}\|_{L^2(\mathbb{R}^n)}^2 = 2\|\nabla u\|_{L^2(\mathbb{R}_+^n)}^2$  □

**Exercice 2.**

Considérons la suite de fonctions  $v_n(x) = \exp(-nx)$  pour  $x \geq 0$ .  $v_n$  convergence dans  $L^2(I)$ ,  $I = \mathbb{R}_+^*$ , en effet on a

$$\|v_n\|_{L^2(I)}^2 = \frac{1}{2n} \rightarrow 0$$

Supposons que l'on peut définir une application trace

$$\begin{array}{ccc} \gamma_0 : D(\bar{I}) & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ u & \longrightarrow & \gamma_0(u) = u(0) \end{array}$$

linéaire continue sur  $L^2(I)$ . Posons  $\varphi_n = v_n \tau_n$  où  $\tau_n \in D(\mathbb{R})$  une suite de troncature, alors il existe  $C \geq 0$  tel que, quelque soit  $n$ ,

$$\varphi_n(0) = 1 \leq C \|\varphi_n\|_{L^2(I)} \leq \frac{C}{2n}$$

ce qui est impossible.

### Exercice 3.

- (a) C'est une question de géométrie différentielle. Utiliser un système de cartes locales de  $\hat{\Omega}$ , ...
- (b) Soit  $v \in H^1(\Omega)$  et  $F : y \rightarrow x = F(y)$ , Posons  $u = v \circ F$ , alors si on applique la Proposition IX.6 du livre de H. Brézis, la fonction  $u(y) = v(F(y))$  appartient à  $H^1(\hat{\Omega})$  et on a la formule de changement de variables

$$\frac{\partial u}{\partial y_j}(y) = \sum_i \frac{\partial v}{\partial x_i}(F(y)) \frac{\partial F_i}{\partial y_j}(y), \quad \forall j = 1 : n$$

On en déduit les inégalités

$$\begin{aligned} \|u\|_{L^2(\hat{\Omega})} &\leq \|DF\|_{L^\infty}^{1/2} \|v\|_{L^2(\Omega)} \\ \|\nabla u\|_{L^2(\hat{\Omega})} &\leq \|DF\|_{L^\infty} \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)} \end{aligned}$$

$\Rightarrow$

$$\|u\|_{H^1(\hat{\Omega})} \leq C \|v\|_{H^1(\Omega)}$$

Ce qui prouve que l'application  $\mathcal{F}$  est linéaire continu. Elle est bijective avec

$$\mathcal{F}^{-1} : u \rightarrow v = u \circ F^{-1}$$

qui est bornée. □

### Exercice 4.

Cas  $\Omega = \mathbb{R}_+^n$ . Soit  $u \in D(\mathbb{R}_+^n)$  et  $u_p = u\varphi_p$  avec la fonction de troncature

$$\varphi_p(x) = \varphi(px_n); \quad \varphi(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t > 2 \\ 0 & \text{si } 0 < t < 1 \end{cases}$$

Vérifions que  $u_p \rightarrow u$  dans  $L^2$ .

$$\int_{\Omega} |u - u_p|^2 dx \leq \int_{\Omega_p} |u|^2 dx \rightarrow 0 \quad (\text{car } \text{mes}(\Omega_p) \leq \frac{2}{p} \text{mes}(B(0, R)) \rightarrow 0)$$

avec  $\Omega_p = \{x = (x', x_n) / |x'| \leq R, \quad 0 \leq x_n \leq \frac{2}{p}\}$  et  $\text{supp } \varphi \subset B(0, R) \times [0, H]$ .

D'autre part

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x_i}(u - u_p) &= \frac{\partial u}{\partial x_i}(1 - \varphi_p) \quad i = 1, n-1 \\ \frac{\partial}{\partial x_n}(u - u_p) &= \frac{\partial u}{\partial x_n}(1 - \varphi_p) + u_p \varphi_p' \end{aligned}$$

d'où, pour  $i = 1, n-1$ ,

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}_+^n} \left| \frac{\partial}{\partial x_i}(u - u_p) \right|^2 dx &\leq \int_{\Omega_p} \left| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right|^2 dx \rightarrow 0 \\ \int_{\mathbb{R}_+^n} \left| \frac{\partial}{\partial x_n}(u - u_p) \right|^2 dx &\leq 2 \int_{\Omega_p} \left| \frac{\partial u}{\partial x_n} \right|^2 dx + 2p^2 \int_{\Omega_p} |u|^2 dx \times \sup_{1 < t < 2} |\varphi(t)| \end{aligned}$$

Comme  $u(x', 0) = 0$ , on a aussi

$$u(x', x_n) = \int_0^{x_n} \frac{\partial u}{\partial x_n} dx \Rightarrow \int_{\Omega_p} |u|^2 dx \leq \frac{4}{p^2} \int_{\Omega_p} \left| \frac{\partial u}{\partial x_n} \right|^2 dx$$

donc

$$\int_{\mathbb{R}_+^n} \left| \frac{\partial}{\partial x_i} (u - u_p) \right|^2 dx \leq C \int_{\Omega_p} \left| \frac{\partial u}{\partial x_n} \right|^2 dx \rightarrow 0.$$

**Cas général  $\Omega$  borné régulier.** On se ramène par carte locale et partition de l'unité, à un demi-espace. Voir le cours de G. Allaire page 102.  $\square$

### Exercice 5.

Soit  $\varphi \in D(\mathbb{R}^n)$ , alors, pour tout  $i = 1, n$

$$\begin{aligned} \langle D_i \tilde{u}, \varphi \rangle &= - \int_{\mathbb{R}^n} \tilde{u} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx = - \int_{\Omega} u \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx \\ &= \int_{\Omega} \varphi \frac{\partial u}{\partial x_i} dx \quad \text{car } u = 0 \text{ sur } \Gamma \end{aligned}$$

donc

$$D_i \tilde{u}(x) = \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x_i}(x) & \text{si } x \in \Omega \\ 0 & \text{si } x \in \mathbb{R}^n \setminus \Omega \end{cases}$$

### Exercice 6.

( $\Rightarrow$ ) Soit  $u \in H_0^1(\Omega)$ , il existe une suite  $u_n \in D(\Omega)$  qui converge vers  $u$  dans  $H^1(\Omega)$ . Comme  $\gamma_0(u_n) = 0$  sur  $\Gamma$  et l'application trace  $\gamma_0 : H^1(\Omega) \rightarrow L^2(\Gamma)$  est continue, on en déduit  $\gamma_0(u) = 0$  sur  $\Gamma$ .

( $\Leftarrow$ ) Soit  $u \in H^1(\Omega)$  et  $\gamma_0(u) = 0$  sur  $\Gamma$ .

Supposons  $\Omega = \mathbb{R}_+^n$ . On prolonge  $u$  par zéro, noté  $\tilde{u}$ . Posons  $v_h = \tilde{u}(x', x_n - h)$ , alors  $v_h \rightarrow u$  dans  $H^1(\mathbb{R}_+^n)$  (je vous laisse le détail). Maintenant on régularise  $v_h$  à l'aide de la suite  $v_{h,\epsilon} = v_h * \rho_\epsilon$ ,  $\rho_\epsilon$  est la suite régularisante ( $\rho_\epsilon \in D(B(0, \epsilon))$ ,  $\int_B \rho_\epsilon(x) dx = 1$ ). Alors  $v_{h,\epsilon} \in D(\mathbb{R}_+^n)$  et  $v_{h,\epsilon} \rightarrow u$  dans  $H^1(\mathbb{R}_+^n)$  lorsque  $h \rightarrow 0$  et  $\epsilon \rightarrow 0$ .

Cas général :  $\Omega$  borné régulier. On utilise les cartes locales avec une partition de l'unité. Pour plus de détails voir le cours de G. Allaire (corollaire 4.3.16) ou le livre de H. Brézis (théorème IX.18).