

Université Badji-Mokhtar, Annaba  
Département de Mathématiques  
Master 1: Contrôle Optimal, théorie et approximation

Module: Inéquations Variationnelles

Série sur les inéquations variationnelles elliptiques de première et deuxième espèce

Exercice 1

Montrer que si  $K$  est un sous espace de  $V$ , alors l'inéquation variationnelle

$$a(u, v - u) \geq \langle f, v - u \rangle, \quad \forall v \in K, \quad u \in K$$

se réduit à une équation variationnelle.

Exercice 2

Soit le problème de minimisation

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Trouver } u \in K \text{ tel que} \\ J(u) = \min_{v \in K} J(v) \end{array} \right.$$

Avec,

$$J(v) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} (\nabla u \nabla v + v^2) dx - \int_{\Omega} f v dx$$

Où  $\Omega$  est un ouvert borné de  $\mathbb{R}^2$  suffisamment régulier,  $K$  est un convexe fermé non vide de l'espace de Hilbert  $V$ ,

et  $f \in V^*$ . Montrer que ce problème est équivalent à un problème d'inéquation variationnelle que l'on déterminera.

### Exercice 3

Soit  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  un domaine borné avec une frontière régulière  $\Gamma = \partial\Omega$ ,  $V = H^1(\Omega)$ , On définit une forme bilinéaire sur  $V \times V$  :

$$a(u, v) = \int_{\Omega} \left( \sum_{i=1}^N \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_i} + uv \right) dx$$

Et une forme linéaire sur  $V$  :

$$L(v) = \int_{\Omega} f v dx + \int_{\Gamma} g v ds$$

Où pour simplifier, nous supposons  $f \in L^2(\Omega)$ ,  $g \in L^2(\Gamma)$ .

1. a) Montrer que la solution d'I.V:

$$a(u, v - u) \geq L(v - u), \quad \forall v \in K, u \in K \quad ((1))$$

est solution de:

$$\begin{aligned} a(u, v) &\geq L(v), \quad \forall v \in K \\ a(u, u) &= L(u), \quad u \in K \end{aligned}$$

Où  $K$  est un cône convexe continu dans  $V$  :

$$K = \{v \in V / v \geq 0 \text{ p.p sur } \Gamma\}$$

b) Montrer que  $u$  est solution du problème suivant:

$$\begin{cases} -\sum_{i=1}^N \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2} + u = f & \text{p.p dans } \Omega \\ u \geq 0, \quad \frac{\partial u}{\partial n} \geq g, \quad u \left( \frac{\partial u}{\partial n} - g \right) = 0 \end{cases}$$

c) Soit  $\alpha$  la constante de coercivité de  $a(\cdot, \cdot)$ ,  $\beta$  la constante de continuité de  $a(\cdot, \cdot)$

c.1 Montrer qu'il existe un nombre  $\theta$ ,  $0 < \theta < 1$ , tq:

$$\|\Phi(u_1) - \Phi(u_2)\|_V \leq \theta \|u_1 - u_2\|_V, \quad \forall u_1, u_2 \in V$$

Où pour  $u \in V$ ,  $\Phi(u) \in V'$  (dual de  $V$ ), définit par:

$$\langle \Phi(u), v \rangle = (u, v) - \rho a(u, v) + \rho \langle f, v \rangle, \quad \forall v \in V$$

Avec  $\rho$  un nombre réel tq:

$$0 < \rho < \frac{2\alpha}{\beta^2}$$

c .2 Montrer que le problème (1) admet une solution unique.

#### Exercice 4

Soit  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  un domaine borné à frontière régulière  $\Gamma = \partial\Omega$ ,  $V = H^1(\Omega)$ , le problème avec frottement simplifié est une inéquation variationnelle du second genre avec les données

$$\begin{aligned} a(u, v) &= \int_{\Omega} (\nabla u \cdot \nabla v + uv) \, dx \\ l(v) &= \int_{\Omega} f v \, dx, \quad j(v) = g \int_{\partial\Omega} |v| \, ds, \quad g > 0 \end{aligned}$$

on suppose que  $f \in L^2(\Omega)$ ,  $a(., .)$  est une forme bilinéaire continue,  $l(.)$  est une forme linéaire sur  $V$  et  $j(.)$  une fonctionnelle convexe propre et semi continue inférieurement sur  $V$ .

1. Montrer que la solution du problème trouvé est l'unique minimiseur de la fonctionnelle:

$$I(v) = \frac{1}{2} a(v, v) + j(v) - l(v)$$

2. Montrer que la solution du même problème est aussi solution de

$$\begin{cases} a(u, v) + j(v) \geq l(v) & \forall v \in V \\ a(u, u) + j(u) = l(u) & u \in V \end{cases}$$

3. Montrer que l'I.V du second genre avec les données précédente est formellement équivalente au problème aux limites

$$\begin{cases} -\Delta u + u = f & \text{dans } \Omega \\ \left| \frac{\partial u}{\partial n} \right| \leq g, \quad u \frac{\partial u}{\partial n} + g|u| = 0 & \text{sur } \Gamma \end{cases}$$

4. Soit  $V_h \subset V$  un sous espace fermé de dimension finie de  $V$ , pour une partition régulière de  $\Omega$  et pour tout  $i$ ,  $u/\Gamma_i \in H^2(\Gamma_i)$ .

Soit  $u \in V$  solution de l'inéquation variationnelle continu du second genre précédente.

- a. Ecrire la forme de l'inéquation variationnelle discrète associée
- b. On suppose que pour le problème modèle  $u \in H^2(\Omega)$ . Montrer que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \|u - u_h\|_V = 0$$

Sachant qu'il existe une constante  $C > 0$  indépendante de  $h$  et  $u$  telle que

#### Exercice 5

Soit  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  un ouvert borné et connexe, avec une frontière régulière  $\Gamma = \partial\Omega$ ,

et soit  $a_{ij}(x) \in L^\infty(\Omega)$  qui satisfait:

$$\left(\frac{1}{\alpha}\right) \xi^2 \leq a_{ij}(x) \xi_i \xi_j \leq \alpha \xi^2, \text{ Pour } \xi \in \mathbb{R}^N, x \in \Omega$$

Pour  $\alpha \geq 1$ , et on définit l'application  $L : H_0^1(\Omega) \rightarrow H^{-1}(\Omega)$  par

$$\langle Lu, v \rangle = a(u, v), \quad \forall u, v \in H_0^1(\Omega).$$

Où

$$a(u, v) = \int a_{ij}(x) \frac{\partial u}{\partial x_j} \frac{\partial v}{\partial x_i} dx$$

Soit le problème

$$\begin{cases} \text{Trouver } u \in K \text{ tq} \\ a(u, v - u) \geq \langle f, v - u \rangle, \quad \forall v \in K \end{cases} \quad ((1))$$

$f \in H^{-1}(\Omega)$ ,  $K$  est un sous ensemble convexe fermé non vide de  $H^1(\Omega)$  définit par

$$K = \{v \in H_0^1(\Omega), v \geq \psi \text{ p.p dans } \Omega\}$$

1) Soit  $u$  une solution du problème (1), on suppose que  $g$  est une sur-solution de  $L - f$  satisfaisant  $g \geq \psi$  dans  $\Omega$  et  $g \geq 0$  sur  $\partial\Omega$ .

Montrer que  $u \leq g$  dans  $\Omega$ .

2) Soient  $u$  et  $v$  deux sur-solutions de  $L - f$ , déduire que  $w = \text{Min}(u, v)$  est

aussi sur solution de  $L - f$ .

3) Pour le cas d'une forme bilinéaire symétrique,

Montrer que toute solution d'un problème de minimisation qu'on déterminera est

aussi solution de l'inéquation variationnelle (1).

4) Pour  $f = 0$ , Soit  $\beta : H^1(\Omega) \rightarrow H^1(\Omega)$  un opérateur monotone Lipschitzien,

telque  $\beta u = 0$  ssi  $u \in K$ . Pour chaque  $\varepsilon > 0$ , nous considérons le problème pénalisé

$$\begin{cases} \text{Trouver } u_\varepsilon \in H^1(\Omega) \text{ tel que} \\ \langle Au_\varepsilon + \frac{1}{\varepsilon}\beta u_\varepsilon, v \rangle = 0, \forall v \in H^1(\Omega) \end{cases} \quad ((2))$$

On suppose que la suite  $\{u_\varepsilon\}$  converge faiblement vers l'élément  $u$  dans  $H^1(\Omega)$ ,

et qu'il existe une constante  $c > 0$ , indépendante de  $\varepsilon$  telle que

$$(\beta u_\varepsilon, u_\varepsilon - v)_{H^1(\Omega)} \leq c\varepsilon, \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Montrer que dans le cas où l'opérateur  $A$  est strictement monotone et continu,

l'élément  $u$  satisfait le problème (1) et par ailleurs, le problème (2) admet une unique solution.